

Stima del modello di regressione lineare

- Consideriamo i modelli:
 - generalità
 - ad errori etenoschedestici
 - classico
- Stimatori:
 - OLS (minimi quadrati ordinari)
 - MM (metodo dei momenti)
 - GLS (minimi quadrati generalizzati)
 - ML (massima verosimiglianza)

Il contenuto è quello del modello lineare generalizzato.

$$y = X\beta + \varepsilon$$

$n \times 1$ $n \times k$ $k \times 1$ $n \times 1$

$$E[\varepsilon | X] = 0$$

$n \times 1$

$$\text{V}[\varepsilon | X] = E[\varepsilon \varepsilon' | X] = \sum_{n \times n}$$

def. positive, non stocistica

come più obiettivo, vogliamo stima $\hat{\beta}$ (i coeff. di regressione)

Ipotesi: $\beta \in \Theta_{\beta} \subseteq \mathbb{R}^K$

$$y_t = \beta x_t + \epsilon_t$$

Θ_{β} , lo "spazio dei parametri" è contenuto in \mathbb{R}^K $\beta \geq 0$
ed è noto a priori.

Indichiamo con $\tilde{\beta}$ un generico stima di β .

$\tilde{\beta}$ è una funzione che "mappa" i nostri dati (y, x)
nello spazio dei parametri -

$\tilde{\beta}$ è quindi una funzione di y e x che ci
ristituisce un punto dello spazio dei parametri Θ_{β} .

Stima di minimi quadrati ordinari (OLS)

$$\tilde{\beta} \Rightarrow \text{residuo: } \tilde{\epsilon}_i = y_i - x_i' \tilde{\beta} \quad i=1, 2, \dots, n$$

$$\text{In notazione compatte: } \tilde{\epsilon} := y - \tilde{x} \tilde{\beta}$$

$$\text{Il residuo è una funzione di } \tilde{\beta}: \tilde{\epsilon} = \epsilon(\tilde{\beta})$$

$$\hat{E}[y|x] = \tilde{x} \tilde{\beta}$$

Principio di minori quadrati: lo stimaatore OLS
 è il punto $\hat{\beta}$ dello spazio dei parametri che
 minimizza la somma dei quadrati dei residui

La somma dei quadrati dei residui è

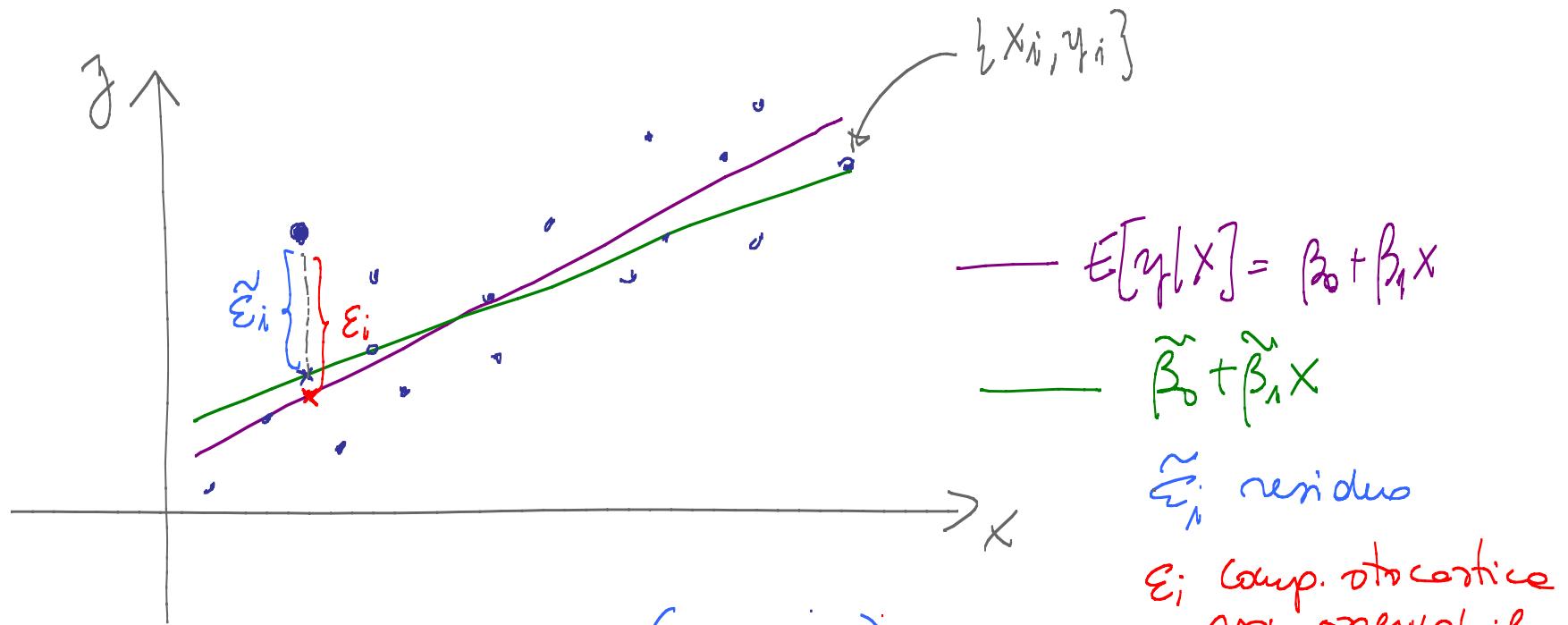
$$Q(\tilde{\beta}) := \sum_{i=1}^n \tilde{\varepsilon}_i^2 = \sum_{i=1}^n \varepsilon_i(\tilde{\beta})^2$$

che posso anche scrivere come

$$Q(\tilde{\beta}) = \tilde{\varepsilon}' \tilde{\varepsilon} = \varepsilon(\tilde{\beta})' \varepsilon(\tilde{\beta})$$

Lo stimaatore OLS è il punto di minima di $Q(\tilde{\beta})$,
 con $\tilde{\beta} \in \mathbb{R}^p$:

$$\hat{\beta} := \arg \min_{\tilde{\beta} \in \mathbb{R}^p} Q(\tilde{\beta})$$



OLS minimizza le distanze (residui)
tra i punti empirici e le rette ipotetiche

La "metica" che viene usata è la somma dei quadri dei residui

Nota: L'uso di quadri non è obbligatorio. Ad esempio lo stimatore LAD (least absolute deviations) minimizza

$$Q_{LAD}(\hat{\beta}) := \sum_{i=1}^n |\tilde{\epsilon}_i|$$

ed è diverso dallo stimatore OLS.

$\tilde{\epsilon}_i$ residuo
 ϵ_i comp. ottocotice
 non osservabile

Derivazione dello stimatore OLS

$$\hat{\beta}, \hat{\varepsilon} := \hat{y} - X\hat{\beta}$$

$$Q(\hat{\beta}) := \hat{\varepsilon}' \hat{\varepsilon} = (\hat{y} - X\hat{\beta})' (\hat{y} - X\hat{\beta})$$

Consideriamo il caso in cui $\Theta_{\beta} = \mathbb{R}^K$

Otteneremo le condizioni del minimo, $\frac{\partial}{\partial \hat{\beta}} Q(\hat{\beta}) = 0$

$$\text{Poiché } Q(\hat{\beta}) = (\hat{y}' - \hat{\beta}' X') (\hat{y} - X\hat{\beta})$$

$$(AB)' = B'A'$$

$$= \underset{1 \times 1}{\hat{y}' \hat{y}} - \underset{1 \times n}{\hat{y}' X \hat{\beta}} - \underset{n \times K}{\hat{\beta}' X' \hat{y}} + \underset{K \times 1}{\hat{\beta}' X' X \hat{\beta}}$$

$$\begin{pmatrix} \frac{\partial Q(\hat{\beta})}{\partial \beta_1} \\ \vdots \\ \frac{\partial Q(\hat{\beta})}{\partial \beta_K} \end{pmatrix}$$

$$(\hat{y}' X \hat{\beta})' = \\ = \hat{\beta}' X' \hat{y}$$

$$= \underset{1 \times 1}{\hat{y}' \hat{y}} - 2 \underset{1 \times 1}{\hat{\beta}' X' \hat{y}} + \underset{K \times 1}{\hat{\beta}' X' X \hat{\beta}}$$

Ottieniamo:

$$\frac{\partial Q(\hat{\beta})}{\partial \hat{\beta}} = 0 - 2 \frac{\partial}{\partial \hat{\beta}} (\hat{\beta}' X' \hat{y}) + \frac{\partial}{\partial \hat{\beta}} \hat{\beta}' X' X \hat{\beta}$$

$$\frac{\partial}{\partial a} a' B = B$$

$$\frac{\partial}{\partial a} a' B a = 2 B a$$

sistema di K equazioni
in K incognite

$$= -2 \underbrace{\mathbf{x}' \mathbf{y}}_{K \times 1} + 2 \underbrace{\mathbf{x}' \tilde{\boldsymbol{\beta}}}_{K \times 1} = 0$$

Se $\mathbf{x}' \mathbf{x}$ è invertibile (ovvero se \mathbf{x} ha rango minimo = K)
allora possiamo scrivere

$$\mathbf{x}' \mathbf{y} = \mathbf{x}' \tilde{\boldsymbol{\beta}}$$

$$(\mathbf{x}' \mathbf{x})^{-1} \mathbf{x}' \mathbf{y} = (\mathbf{x}' \mathbf{x})^{-1} \mathbf{x}' \tilde{\boldsymbol{\beta}}$$

$$\tilde{\boldsymbol{\beta}} = (\mathbf{x}' \mathbf{x})^{-1} \mathbf{x}' \mathbf{y}$$

$$\frac{\partial^2 Q(\boldsymbol{\beta})}{\partial \boldsymbol{\beta} \partial \boldsymbol{\beta}'} = \begin{pmatrix} \frac{\partial^2 Q(\boldsymbol{\beta})}{\partial \beta_1^2} & \frac{\partial^2 Q(\boldsymbol{\beta})}{\partial \beta_1 \partial \beta_2} \\ \vdots & \vdots \end{pmatrix}$$

Corrisponde ad un punto di minimo :

$$\frac{\partial^2 Q(\boldsymbol{\beta})}{\partial \boldsymbol{\beta} \partial \boldsymbol{\beta}'} = 2 \mathbf{x}' \mathbf{x} \quad (\text{fase 1: passaggi})$$

dove $\mathbf{x}' \mathbf{x}$ è positiva definita ($\mathbf{a}' \mathbf{x}' \mathbf{x} \mathbf{a} > 0$, per ogni $\mathbf{a} \neq 0$)
in quanto $\text{rang}(x) = K$.

$\tilde{\boldsymbol{\beta}}$ è un punto di minimo

E' inoltre unico, in quanto la funzione $Q(\tilde{\boldsymbol{\beta}})$ è connessa.

Per stimare $\hat{\beta} = (X'X)^{-1}X'y$ è lo stimatore OLS.

Note ricordiamo che

$$X = \begin{bmatrix} -x_1' - \\ -x_2' - \\ \vdots \\ -x_n' - \end{bmatrix}_{n \times k}$$

dove $x_i = \begin{pmatrix} x_{i1} \\ x_{i2} \\ \vdots \\ x_{in} \end{pmatrix}$

e, analogamente,

$$y = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}$$

Quindi:

$$X'X = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ x_1 & x_2 & \dots & x_n \\ 1 & 1 & \dots & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -x_1' - \\ -x_2' - \\ \vdots \\ -x_n' - \end{bmatrix} = x_1x_1' + x_2x_2' + \dots + x_nx_n' = \sum_{i=1}^n x_i x_i'$$

$$X'y = \begin{bmatrix} 1 & 1 & \dots & 1 \\ x_1 & x_2 & \dots & x_n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix} = x_1 y_1 + x_2 y_2 + \dots + x_n y_n = \sum_{i=1}^n x_i y_i$$

Possiamo quindi scrivere

$$\hat{\beta} = (X'X)^{-1} X'y = \left(\sum_{i=1}^n x_i x_i' \right)^{-1} \left(\sum_{i=1}^n x_i y_i \right)$$

$$= \underbrace{\left(\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i x_i' \right)^{-1}}_{S_{xx}} \underbrace{\left(\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i y_i \right)}_{S_{xy}} = S_{xx}^{-1} S_{xy}$$

S_{xx} è la matrice di momenti secondi di X (nel campione)
 S_{xy} " " " " " " incociati tra x e y

Se x e y fossero espressi come sottratti delle rispettive medie,
 S_{xx} sarebbe la matrice di varianze e covarianze di x_i , $i=1\dots n$
 S_{xy} " " " " " " covariante tra x_i e y_i , $i=1\dots n$

Nel caso scalare, $\hat{\beta} = \frac{1}{n} \frac{\sum x_i y_i}{\sum x_i^2}$

mettere OLS: residui, valori stime, proiezioni

Ricordiamoci $\hat{\beta} = (\mathbf{X}'\mathbf{X})^{-1}\mathbf{X}'\mathbf{y}$

Il modello teorico è $\bar{y} = \mathbf{X}\beta + \varepsilon$, ovvero $E[\bar{y}|\mathbf{X}] = \mathbf{X}\beta$.

I residui OLS sono $\hat{\varepsilon} := \bar{y} - \mathbf{X}\hat{\beta}$ (differenza tra i valori empirici \bar{y} e le rette di regressione stimate)

I valori stimati sono $\hat{y} := \mathbf{X}\hat{\beta}$. Rappresentano le nostre stime del valore atteso condizionato $E[\bar{y}|\mathbf{X}]$:

$$\hat{y} := \mathbf{X}\hat{\beta} = E[\bar{y}|\mathbf{X}]$$

Notiamo che

$$y = \bar{y} + \hat{\varepsilon}$$

$$\begin{aligned} y &= \hat{y} + \hat{\varepsilon} \\ y &= \mathbf{X}\beta + \varepsilon \end{aligned}$$

Consideriamo il valore atteso stimato \hat{y} . Abbiamo:

$$\hat{y} := \mathbf{X}\hat{\beta} = \underbrace{\mathbf{X}}_{n \times K} \underbrace{(\mathbf{X}'\mathbf{X})^{-1}}_{K \times K} \underbrace{\mathbf{X}'\mathbf{y}}_{K \times n} = \underbrace{\mathbf{P}_X}_{n \times n} \cdot \underbrace{y}_{n \times 1}, \quad \mathbf{P}_X := \underbrace{\mathbf{X}(\mathbf{X}'\mathbf{X})^{-1}\mathbf{X}'}_{m \times m \quad K \times K \quad K \times n}$$

La matrice P_X prende il nome di "matrice di proiezione": proietta sul sottospazio (dello spazio \mathbb{R}^n) generato da X .

Proprietà di P_X

$$\textcircled{1} \quad \text{range}(P_X) = K$$

$$\textcircled{2} \quad \begin{array}{l} \text{"idempotent"}: P_X \cdot P_X = P_X \\ \text{fore dimostrazione} \end{array}$$

not: il range di una matrice idempotente è uguale alla sua haecia.

Consideriamo ora i residui OLS, $\hat{\varepsilon} = y - \hat{X}\hat{\beta} = y - \hat{y}$
Abbiamo:

$$\begin{aligned} \hat{\varepsilon} &= y - \hat{X}\hat{\beta} = y - X(X'X)^{-1}X'y = y - P_X \cdot y \\ &= (I_n - P_X) \cdot y = M_X \cdot y, \quad M_X = I_n - P_X = I_n - X(X'X)^{-1}X' \end{aligned}$$

M_X è un'altra matrice di proiezione: proietta sul sottospazio ortogonale a quell generato da X

dane proprietà:

① M_X è idempotente ($M_X \cdot M_X = M_X$) e simmetrica ($M_X' = M_X$)
(provare per esercizio)

② M_X e P_X sono ortogonali fra loro:

$$M_X \cdot P_X = (I_n - P_X) \cdot P_X = P_X - P_X P_X = P_X - P_X = 0$$

Una conseguenza dell'② è che $\hat{\varepsilon}$ e \hat{y} sono fra loro ortogonali:

$$\hat{\varepsilon}' \hat{y} = (M_X \cdot y)' P_X \cdot y = y' M_X \cdot P_X \cdot y = 0 \quad \text{poiché } M_X P_X = 0$$

Abbiamo visto la simmetria di M_X

Analogamente $\hat{\varepsilon}$ è ortogonale a X :

$$\hat{\varepsilon}' X = (M_X \cdot y)' X = y' M_X \cdot X = 0 \quad \text{in quanto } M_X X = 0.$$

$$M_X \cdot X = (I_n - X(X'X)^{-1}X)X = X - X(X'X)^{-1}XX = 0$$

(nota: $P_X \cdot X = X$ (provare))

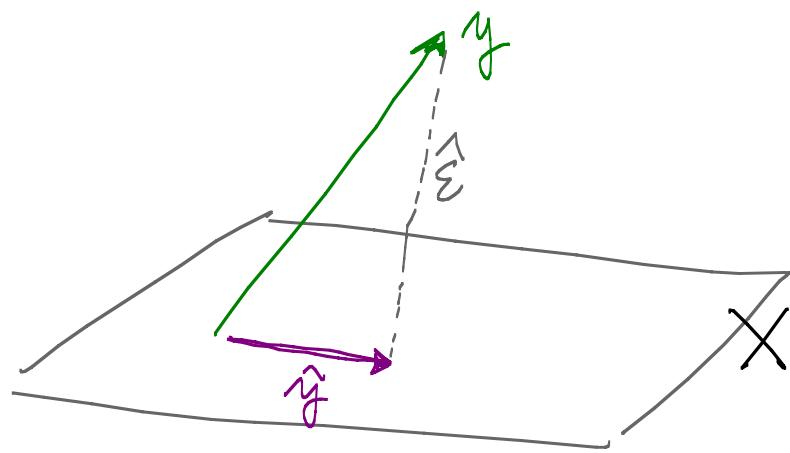
③ Se $y = X\beta + \varepsilon$, allora:

$$\hat{\varepsilon} = M_x \cdot y = M_x(X\beta + \varepsilon) = \underbrace{M_x X \beta}_0 + M_x \cdot \varepsilon = 0 + M_x \varepsilon$$

Avendo:

$$M_x \cdot y = M_x \varepsilon$$

Interpretazione grafica



$$\begin{aligned}\hat{y} &= P_X \cdot y \\ \hat{\varepsilon} &= M_X \cdot y\end{aligned}$$

Note: Scomposizione della devianza

$$\begin{aligned}\sum_{i=1}^n y_i^2 &= \mathbf{y}' \mathbf{y} = \mathbf{y}' \mathbf{I}_n \mathbf{y} = \mathbf{y}' (\mathbf{M}_x + \mathbf{P}_x) \mathbf{y} \\&= \mathbf{y}' \mathbf{M}_x \mathbf{y} + \mathbf{y}' \mathbf{P}_x \mathbf{y} \\&= \hat{\varepsilon}' \hat{\varepsilon} + \mathbf{y}' \mathbf{x} (\mathbf{x}' \mathbf{x})^{-1} \mathbf{x}' \mathbf{y} \\&= \hat{\varepsilon}' \hat{\varepsilon} + \mathbf{y}' \mathbf{x} (\mathbf{x}' \mathbf{x})^{-1} (\mathbf{x}' \mathbf{x}) (\mathbf{x}' \mathbf{x})^{-1} \mathbf{x}' \mathbf{y} \\&= \hat{\varepsilon}' \hat{\varepsilon} + \hat{\beta}' (\mathbf{x}' \mathbf{x}) \hat{\beta} \\&= \hat{\varepsilon}' \hat{\varepsilon} + (\mathbf{x} \hat{\beta})' (\mathbf{x} \hat{\beta}) \\y' y &= \hat{\varepsilon}' \hat{\varepsilon} + \hat{y}' \hat{y}\end{aligned}$$

Somme dei
quadri
totale

Somme dei
quadri
residua

Somme dei
quadri
stimate

$$(y' y - n \bar{y}^2) = \hat{\varepsilon}' \hat{\varepsilon} + (\hat{y}' \hat{y} - n \bar{y}^2)$$

Devianza
totale

Devianza
residua

Devianza
spiegata

Proprietà dello stimatore OLS

Ricordiamo le ipotesi : $y = X\beta + \varepsilon$, $E(\varepsilon|X) = 0$, $V(\varepsilon|X) = \Sigma$ def. posit.
 $\text{rank}(X) = K$

Proprietà ① : corretto

$$E(\hat{\beta}|X) = \beta$$

dimostrazione : $E(\hat{\beta}|X) = E((X'X)^{-1}X'y|X)$
 $= (X'X)^{-1}X'E[y|X] = (X'X)^{-1}X'X\beta = \beta$

dimo alternativa : $E(\hat{\beta}|X) = (X'X)^{-1}X'\underbrace{E[y|X]}_{E[X\beta + \varepsilon|X]} = (X'X)^{-1}X'X\beta = \beta$
 $E[X\beta + \varepsilon|X] = X\beta + \underbrace{E[\varepsilon|X]}_0$

② linearità

Uno stimatore si dice lineare se può essere scritto nella
forma $\hat{\beta} = Ax \cdot y$, dove Ax non dipende da y
(e cioè la combinazione lineare di y)

$$\hat{\beta} = (X'X)^{-1} X'y = Ax \cdot y, \quad Ax = (X'X)^{-1} X'$$

③ Variante dello stimatore OLS:

$$V(\hat{\beta}|x) = \underbrace{(X'X)^{-1}}_{\text{diagonale}} X' \Sigma X \underbrace{(X'X)^{-1}}$$

dimostrazione: $V(\hat{\beta}|x) = V(\underbrace{(X'X)^{-1} X'y|x})$

$$= (X'X)^{-1} X' \underbrace{V(y|x)}_{\text{diagonale}} X (X'X)^{-1}$$

$$= \underbrace{(X'X)^{-1} X'}_{\text{diagonale}} \sum X \underbrace{(X'X)^{-1}}$$

$$V(ax) = a^2 V(x)$$

$$V(Ax) = A V(x) A'$$

note ①. La varianza di $\hat{\beta}$ dipende da Σ , che non è nota.

② Supponiamo che $\Sigma = \text{diag}\{\sigma_1^2, \sigma_2^2, \dots, \sigma_n^2\}$.
In questo caso:

$$X' \Sigma X = [x_1, x_2, \dots, x_n] \begin{bmatrix} \sigma_1^2 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \sigma_2^2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & \sigma_n^2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1' \\ x_2' \\ \vdots \\ x_n' \end{bmatrix} = \sum_{i=1}^n x_i x_i' \cdot \sigma_i^2$$

Quindi,

$$\begin{aligned} V(\hat{\beta}|x) &= (X'X)^{-1} \underline{X' \Sigma X} (X'X)^{-1} \\ &= (\sum x_i x_i')^{-1} (\sum x_i x_i' \sigma_i^2) (\sum x_i x_i')^{-1} \\ &= \frac{1}{n} \left(\frac{1}{n} \sum x_i x_i' \right)^{-1} \left(\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i x_i' \sigma_i^2 \right) \left(\frac{1}{n} \sum x_i x_i' \right)^{-1} \end{aligned}$$

dipende da $\sigma_1^2, \sigma_2^2, \dots, \sigma_n^2$ (non note in generale)

③ Supponiamo che $\Sigma = \sigma^2 I_n$ (modello lineare clonico)
Allora:

$$\begin{aligned} V(\hat{\beta}|x) &= (X'X)^{-1} \underline{X' \Sigma X} (X'X)^{-1} = (X'X)^{-1} X' (\sigma^2 I_n) X (X'X)^{-1} \\ &= \sigma^2 (X'X)^{-1} X' X (X'X)^{-1} = \sigma^2 (X'X)^{-1} \end{aligned}$$

che dipende solo da σ^2 .

Inoltre:

$$V(\hat{\beta}|x) = \sigma^2 (X'X)^{-1} = \sigma^2 \left(\sum_{i=1}^n x_i x_i' \right)^{-1} = \frac{\sigma^2}{n} \left(\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i x_i' \right)^{-1}$$

Riassunto su OLS.

To stendere OLS risolve il problema di minimo

$$\hat{\beta} := \underset{\tilde{\beta} \in \Theta_p}{\arg \min} \varepsilon(\tilde{\beta})' \varepsilon(\tilde{\beta}), \quad \varepsilon(\tilde{\beta}) := y - X \tilde{\beta}$$

- La soluzione è:

$$\hat{\beta} = (X'X)^{-1} X'y = S_{xx}^{-1} S_{xy}, \quad S_{xx} = \frac{1}{n} X'X = \frac{1}{n} \sum x_i x_i' \\ S_{xy} = \frac{1}{n} X'y = \frac{1}{n} \sum x_i y_i'$$

- To stendere OLS scomponre y in due parti ortogonali: la lira, \hat{y} (valore atteso stimato) e $\hat{\varepsilon}$ (residuo)

- $\hat{\beta}$ è uno stendore lineare (comb. lineare di y)

- Sotto le ipotesi del modello lineare generalizzato,

$$E(\hat{\beta}|X) = \beta \quad (\text{correttezza})$$

$$V(\hat{\beta}|X) = (X'X)^{-1} X' \Sigma X (X'X)^{-1}$$

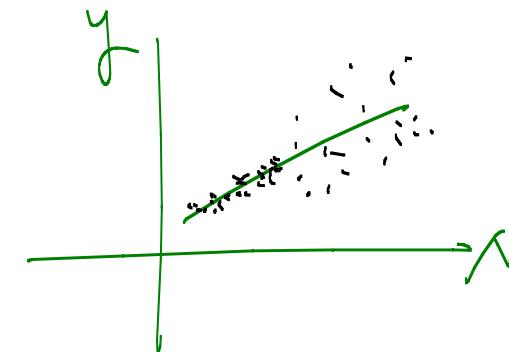
$$\text{Se } \Sigma = \sigma^2 I_n \text{ (ML clon. c), allora } V(\hat{\beta}|X) = \sigma^2 (X'X)^{-1}$$

Stime GLS (generalized least squares)

OLS risolve un problema di minimo dove tutte le osservazioni hanno lo stesso peso.

$$\varepsilon(\tilde{\beta})' \varepsilon(\tilde{\beta}) = \sum_{i=1}^n (y_i - x_i' \tilde{\beta})^2 = \min$$

GLS pesa le osservazioni in funzione
di quanto influiscono sullo scatto di
ripenso degli errori in gross
ai punti.



Formalmente:

$$\hat{\beta}_{\text{GLS}} := \underset{\tilde{\beta} \in \mathbb{R}^p}{\operatorname{argmin}} \frac{\varepsilon(\tilde{\beta})' \Sigma^{-1} \varepsilon(\tilde{\beta})}{\| \varepsilon \|_2^2}$$

Indicando con σ^{ij} il generico elemento di Σ^{-1} , lo stima GLS puo' essere anche scritto come

$$\hat{\beta}_{\text{GLS}} := \underset{\tilde{\beta} \in \mathbb{R}^p}{\operatorname{argmin}} \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n (y_i - x_i' \tilde{\beta})(y_j - x_j' \tilde{\beta}) \cdot \sigma^{ij} = \underset{\tilde{\beta} \in \mathbb{R}^p}{\operatorname{argmin}} \sum_i \sum_j \tilde{\varepsilon}_i \tilde{\varepsilon}_j \sigma^{ij}$$

Note: Se $\Sigma := \text{diag}\{\sigma_1^2, \sigma_2^2, \dots, \sigma_n^2\}$ (ML eteroschedasticità)
allora

$$\Sigma^{-1} = \text{diag}\left\{\frac{1}{\sigma_1^2}, \frac{1}{\sigma_2^2}, \dots, \frac{1}{\sigma_n^2}\right\}.$$

Quindi, $\sigma_{ii} = \begin{cases} 0 & \text{se } i \neq j \\ \frac{1}{\sigma_i^2} & \text{se } i = j \end{cases}$

e

$$\hat{\beta}_{OLS} = \underset{\tilde{\beta} \in \mathbb{R}^p}{\arg \min} \sum_{i=1}^n \frac{1}{\sigma_i^2} (\gamma_i - \tilde{\beta}' X_i)^2$$

↳ ogni osservazione viene pesata con l'inverso di σ_i^2 .
(σ_i^2 grande \rightarrow poco peso)

Note: Se $\Sigma = \sigma^2 I_n$ (ML che min), allora $\Sigma^{-1} = \frac{1}{\sigma^2} I_n$ e

$$\hat{\beta}_{OLS} := \arg \min \varepsilon(\tilde{\beta})' \Sigma^{-1} \varepsilon(\tilde{\beta}) = \arg \min \frac{1}{\sigma^2} \varepsilon(\tilde{\beta})' \varepsilon(\tilde{\beta})$$

$$= \arg \min \varepsilon(\tilde{\beta})' \varepsilon(\tilde{\beta}) = \hat{\beta}_{OLS}$$

Deriviamo $\hat{\beta}_{OLS}$:

$$Q_{\Sigma}(\tilde{\beta}) = \underbrace{\varepsilon(\tilde{\beta})'}_{\text{componere a:}} \Sigma^{-1} \varepsilon(\tilde{\beta})$$

Somme "generalizzate" dei quadrati dei residui

componere a:

$$\begin{aligned} Q_{\Sigma}(\tilde{\beta}) &= (\gamma - X\tilde{\beta})' \Sigma^{-1} (\gamma - X\tilde{\beta}) = (\gamma - X\tilde{\beta})' (\Sigma^{-1}\gamma - \Sigma^{-1}X\tilde{\beta}) \\ &= \gamma' \Sigma^{-1}\gamma - \tilde{\beta}' X' \Sigma^{-1} \gamma - \gamma' \Sigma^{-1} X \tilde{\beta} + \tilde{\beta}' X' \Sigma^{-1} X \tilde{\beta} \\ &= \gamma' \Sigma^{-1}\gamma - 2 \tilde{\beta}' X' \Sigma^{-1} \gamma + \tilde{\beta}' X' \Sigma^{-1} X \tilde{\beta} \end{aligned}$$

Le derivate sono e:

$$\frac{\partial}{\partial \tilde{\beta}} Q_{\Sigma}(\tilde{\beta}) = 0 - 2 X' \Sigma^{-1} \gamma + 2 X' \Sigma^{-1} X \tilde{\beta} = 0$$

$$X' \Sigma^{-1} X \tilde{\beta} = X' \Sigma^{-1} \gamma$$

$$\boxed{\frac{\partial}{\partial X} X' A = A}$$

$$\boxed{\frac{\partial}{\partial X} X' A X = 2 A X}$$

Ora se: $\text{range}(X) = \text{rank} = K$
 $\text{range}(\Sigma) = \text{rank} = N$

allora $X' \Sigma^{-1} X$ ha rank $\text{rank} = K$ ed è quindi invertibile

Inoltre: se $\text{rang} \Sigma = m$, allora $\text{rang} \Sigma^{-1} = m$.

Se $\text{rang} X = k = m$, allora $X' \Sigma^{-1} X$ è messo
Quindi $X' \Sigma^{-1} X$ è invertibile

In questo caso, moltiplicando per $(X' \Sigma^{-1} X)^{-1}$, otteniamo

$$\hat{\beta}_{\text{GLS}} = (X' \Sigma^{-1} X)^{-1} X' \Sigma^{-1} y$$

L' stima OLS corrisponde a $\hat{\beta}_{\text{OLS}}$ per $\Sigma = I_m$

Proprietà

Se vengono le ipotesi del ML generalizzate:

① Correttezza: $E(\hat{\beta}_{\text{GLS}} | X) = \beta$

$$\begin{aligned} \text{dmo } E[\hat{\beta}_{\text{GLS}} | X] &= E[(X' \Sigma^{-1} X)^{-1} X' \Sigma^{-1} y | X] \\ &= (X' \Sigma^{-1} X)^{-1} X' \Sigma^{-1} E[y | X] \\ &= \cancel{(X' \Sigma^{-1} X)^{-1} X' \Sigma^{-1} X} \beta = \beta \end{aligned}$$

$$V(Ax) = A V(x) A'$$

② Le variante (conditionali) di $\hat{\beta}_{OLS}$ è

$$V[\hat{\beta}_{OLS} | x] = (x' \Sigma^{-1} x)^{-1}$$

dimo: $V[\hat{\beta}_{OLS} | x] = V[(x' \Sigma^{-1} x)^{-1} x' \Sigma^{-1} y | x]$

$$= (x' \Sigma^{-1} x)^{-1} x' \Sigma^{-1} V(y|x) \Sigma^{-1} x (x' \Sigma^{-1} x)^{-1}$$

$$= \cancel{(x' \Sigma^{-1} x)^{-1}} x' \Sigma^{-1} \cancel{\Sigma} \cancel{x}^{-1} x (x' \Sigma^{-1} x)^{-1}$$

$$= (x' \Sigma^{-1} x)^{-1}$$

note: $V(\hat{\beta}_{OLS} | x) = (x' \Sigma x)^{-1} \neq (x' x)^{-1} x' \Sigma x (x' x)^{-1} = V(\hat{\beta}_{OLS})$

vediamo che $V(\hat{\beta}_{OLS} | x) < V(\hat{\beta}_{OLS})$

note: se $\Sigma = \sigma^2 I_n$, $V(\hat{\beta}_{OLS} | x) = (x' (\sigma^2 I_n)^{-1} x)^{-1}$
 $= (\sigma^2)^{-1} x' x)^{-1} = \sigma^2 (x' x)^{-1} = V(\hat{\beta}_{OLS} | x)$

(3)

Teorema di Aitken

Sotto le ipotesi effettuate [ovvero:
 lo struttore GLS è
 efficiente (= a minima
 varianza) nelle dense degli
 stimatori lineari e corretti]

(Inoltre, $\hat{\beta}_{GLS}$ è BLUE — best linear unbiased estimator)

dimostrazione.

Abbiamo già visto che $\hat{\beta}_{GLS}$ è lineare e corretto.
 Consideriamo un generico stimatore lineare:

$$\tilde{\beta} = \begin{matrix} \sim \\ Kx_1 & Kx_h & Nx_1 \end{matrix} y$$

(ad esempio, nel caso di $\hat{\beta}_{OLS}$, $\hat{\beta}_{OLS} = A \cdot y$, per $A = (X' \Sigma^{-1} X)^{-1} X' \Sigma^{-1}$)

Il valore atteso di $\tilde{\beta}$ è

$$E[\tilde{\beta}|X] = E[Ay|X] = A E[y|X] = A \cdot X\beta$$

$$E[y|X] = X\beta, V[y|X] = \sum_{\text{non stocastici}} \text{range}(X) = \text{rank } X = k, \text{range } (\Sigma) = \text{rank } \Sigma = n$$

Ovvio, affinché $\tilde{\beta}$ sia corretto, A deve soddisfare $A \cdot X = I_K$
 -
 Calcoliamo le varianze di $\tilde{\beta}$:

$$V[\tilde{\beta}|X] = V[A \cdot y|X] = AV(y|X)A' = A\Sigma A'$$

Vogliamo dimostrare che $V[\tilde{\beta}|X] = A\Sigma A' \geq (X'\Sigma^{-1}X)^{-1} = V[\hat{\beta}_{OLS}|X]$

Ricaviamo A nel seguente modo:

$$A = [(X'\Sigma^{-1}X)^{-1}X'\Sigma^{-1} + D]$$

Notiamo che la condizione di correttezza $A \cdot X = I_K$ implica
 che

$$A \cdot X = [(X'\Sigma^{-1}X)^{-1}X'\Sigma^{-1} + D] \cdot X = I_K + DX = I_K$$

da cui:

$$DX = 0$$

Troviamo alle varianze di $\tilde{\beta}$:

$$\begin{aligned} V[\tilde{\beta}|X] &= A \cdot \Sigma A' = [(X'\Sigma^{-1}X)^{-1}X'\Sigma^{-1} + D] \cdot \Sigma [(X'\Sigma^{-1}X)^{-1}X'\Sigma^{-1} + D]' \\ &= [(X'\Sigma^{-1}X)^{-1}X'\Sigma^{-1} + D] \Sigma [\Sigma^{-1}X(X'\Sigma^{-1}X)^{-1} + D'] \end{aligned}$$

$$(AB)' = B'A'$$

$$\begin{aligned}
&= (\mathbf{X}' \boldsymbol{\Sigma}^{-1} \mathbf{X})^{-1} \mathbf{X}' \boldsymbol{\Sigma}^{-1} \boldsymbol{\Sigma} \boldsymbol{\Sigma}^{-1} \mathbf{X} (\mathbf{X}' \boldsymbol{\Sigma}^{-1} \mathbf{X})^{-1} \\
&+ (\mathbf{X}' \boldsymbol{\Sigma}^{-1} \mathbf{X})^{-1} \mathbf{X}' \boldsymbol{\Sigma}^{-1} \boldsymbol{\Sigma} \mathbf{D}' + \mathbf{D} \boldsymbol{\Sigma} \boldsymbol{\Sigma}^{-1} \mathbf{X} (\mathbf{X}' \boldsymbol{\Sigma}^{-1} \mathbf{X})^{-1} \\
&+ \mathbf{D} \boldsymbol{\Sigma} \mathbf{D}' \\
&= (\mathbf{X}' \boldsymbol{\Sigma}^{-1} \mathbf{X})^{-1} + 0 + 0 + \mathbf{D} \boldsymbol{\Sigma} \mathbf{D}' \quad (\text{in quanto } \mathbf{D} \mathbf{X} = 0) \\
&= V[\hat{\beta}_{GLS} | \mathbf{x}] + \mathbf{D} \boldsymbol{\Sigma} \mathbf{D}' .
\end{aligned}$$

Quindi :

$$V[\tilde{\beta} | \mathbf{x}] - V[\hat{\beta}_{GLS} | \mathbf{x}] = \mathbf{D} \boldsymbol{\Sigma} \mathbf{D}' \geq 0 \quad (\text{semidefinito positivo})$$

L'uguaglianza a 0 ci ottiene se $\mathbf{D} = 0$. Ma in questo caso

$$\tilde{\beta} = \hat{\beta}_{GLS}$$

□

Nota importante: Se $\boldsymbol{\Sigma} = \sigma^2 \mathbf{I}_n$ (modello lineare classico)

il teorema di Aitken divenire il seguente:

$$\text{Se } E[y|\mathbf{x}] = \mathbf{x}\beta, V[y|\mathbf{x}] = \sigma^2 \mathbf{I}_n, \text{ varyo}(\mathbf{x}) = \mathbf{w}\mathbf{x} = \mathbf{K}$$

albre lo stiutore $\hat{\beta}_{OLS} = (X'X)^{-1}X'y$ e lo stiutore
a minima varianza nelle classi degli stiutori
lineari e corretti (B.L.U.E.)

Questo è il moto teorema Gauss-Markov.

Esercizio: dimostrare Gauss-Markov fausso gli stessi passaggi
del teorema di Aitken.

Una derivazione alternativa dello stiutore GLS.

Il teorema Gauss-Markov dice che, se $E[y|X] = X\beta$

e $V[y|X] = \sigma^2 I_n$, allora OLS è lo stiutore "migliore"

Supponiamo però che $V[y|X] = \Sigma \neq \sigma^2 I_n$

Come possiamo ottenere lo stiutore BLU?

Possibile idea: trasformare la regressione $y = X\beta + \varepsilon$
in un'altra regressione che soddisfi GM

Come si fa:

$$y = X\beta + \varepsilon$$

$n \times 1$ $n \times k$ $n \times 1$

Trasformiamo il modello usando una "matrice di trasformazione",
 T , dimensione $n \times n$

$$\underbrace{T \cdot y}_{n \times 1} = \underbrace{TX\beta}_{n \times k} + \underbrace{T\varepsilon}_{n \times 1}$$

$$\tilde{y} = \tilde{X}\beta + \tilde{\varepsilon}$$

dove $\tilde{y} := Ty$, $\tilde{X} := TX$, $\tilde{\varepsilon} := T\varepsilon$.

Notiamo che: $E[\tilde{y}|\tilde{X}] = E[\tilde{X}\beta + \tilde{\varepsilon}|\tilde{X}] = \tilde{X}\beta + E[\tilde{\varepsilon}|\tilde{X}]$

$$= \tilde{X}\beta + E[T \cdot \varepsilon | \tilde{X}] =$$
$$= \tilde{X}\beta + T \cdot \underbrace{E[\varepsilon | X]}_0 = \tilde{X}\beta$$

Le "nuova" componenti obiettiva
non dipende

$$E[\tilde{\varepsilon}|\tilde{X}] = 0$$

e le sue varianze \bar{e} :

$$V[\tilde{\varepsilon}|X] = V[T \cdot \varepsilon | X] = T \cdot V[\varepsilon | X] \cdot T' = T \Sigma T'$$

Vogliamo T in modo che $T \cdot \Sigma \cdot T' = I_n$.

Per trovare T , scomponiamo Σ nel seguente modo:

$$\Sigma = Q \cdot \Lambda \cdot Q'$$

nxn nxn nxn nxn

dove Λ è la matrice (diagonale) degli autovalori e Q è la matrice (ortonormale) degli autovettori,

$$Q'Q = QQ' = I_n$$

Notiamo che $\Sigma^{-1} = Q \Lambda^{-1} Q'$

$$(infatti \quad \Sigma \Sigma^{-1} = Q \Lambda Q' Q \Lambda^{-1} Q = I_n)$$

e prendiamo $T := \Lambda^{-1/2} \cdot Q'$

Abbiamo che: $V[\tilde{\varepsilon}|X] = T \Sigma T' = \Lambda^{-1/2} Q' (\cancel{Q \Lambda Q'}) Q \Lambda^{-1/2}$

$$= \Lambda^{-1/2} \cdot \Lambda \Lambda^{-1/2} = I_m$$

Il modello trasformato usando $T = \Lambda^{1/2} Q'$ sarebbe C.M.
Lo stima che BLU è quindi

$$\begin{aligned}\hat{\beta} &= (\tilde{X}' \tilde{X})^{-1} \tilde{X}' \tilde{y} & \tilde{X} &:= TX \\ &= (X' T' T X)^{-1} X' T' T y & \tilde{y} &:= Ty \\ &= (X' \Sigma^{-1} X)^{-1} X' \Sigma^{-1} y\end{aligned}$$

in quanto: $T' T = Q \Lambda^{-1/2} \cdot \Lambda^{-1/2} Q' = Q \Lambda^{-1} Q' = \Sigma^{-1}$

Notiamo infine che

$$\begin{aligned}\hat{\beta} &= \arg \min_{\tilde{\beta}} (\tilde{y} - \tilde{X} \tilde{\beta})' (\tilde{y} - \tilde{X} \tilde{\beta}) \\ &= \arg \min_{\tilde{\beta}} (Ty - Tx \tilde{\beta})' (Ty - Tx \tilde{\beta}) \\ &= \arg \min_{\tilde{\beta}} (y' T' - \tilde{\beta}' X' T') (Ty - Tx \tilde{\beta})\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 &= \underset{\beta}{\operatorname{argmin}} (y - \tilde{\beta}' x)^T T (y - \tilde{\beta}' x) \\
 &= \underset{\beta}{\operatorname{argmin}} (y - x \tilde{\beta})^T \Sigma^{-1} (y - x \tilde{\beta}) =: \hat{\beta}_{GLS}
 \end{aligned}$$

Pi capitolando

modelli lineari
generalizzati

$$y = X\beta + \varepsilon, E[\varepsilon|x] = 0, V[\varepsilon|x] = \Sigma \text{ d.p.}$$

struttura OLS

$$\hat{\beta}_{OLS} = (\hat{X}' \hat{X})^{-1} \hat{X}' y \quad \begin{array}{l} \text{- corretto lineare} \\ \text{- non efficiente} \end{array}$$

$$V[\hat{\beta}_{OLS}|x] = (\hat{X}' \hat{X})^{-1} \hat{X}' \Sigma \hat{X} (\hat{X}' \hat{X})^{-1} \text{ non è "minim"}$$

struttura GLS

$$\hat{\beta}_{GLS} = (\hat{X}' \Sigma^{-1} \hat{X})^{-1} \hat{X}' \Sigma^{-1} y \quad \begin{array}{l} \text{- corretto lineare} \\ \text{- efficiente (B.L.U.E)} \end{array}$$

$$V[\hat{\beta}_{GLS}|x] = (\hat{X}' \Sigma^{-1} \hat{X})^{-1} \text{ è "minim"}$$

Purtroppo, lo stimatore GLS non è sempre calcolabile:
si perde infatti da Σ .

Si parla di stima "virtuale". In inglese: "INFEASIBLE"

Esistono alci così in cui $\hat{\beta}_{GLS}$ può essere calcolato

① $\Sigma = \sigma^2 I_n$ (modelli lineari classici).

In questo caso, $\hat{\beta}_{GLS} = \hat{\beta}_{OLS} = (\mathbf{X}'\mathbf{X})^{-1}\mathbf{X}'\mathbf{y}$

② modelli lineari con eteroschedasticità (esempio)

$$y_i = \mathbf{x}_i' \beta + \varepsilon_i \quad E[\varepsilon_i | \mathbf{x}] = 0$$

$$\sigma_i^2 = V[\varepsilon_i | \mathbf{x}] = h \cdot z_i^2 \quad (h > 0)$$

$$Cov[\varepsilon_i, \varepsilon_j | \mathbf{x}] = 0 \quad x \neq j$$

(ipotesi che la varianza di ε_i dipende da una variabile z_i)

In forma compatte: $\mathbf{y} = \mathbf{X}\beta + \varepsilon, \quad E[\varepsilon | \mathbf{x}] = 0$

$$V[\varepsilon|x] = V\left[\begin{pmatrix} \varepsilon_1 \\ \varepsilon_2 \\ \vdots \\ \varepsilon_n \end{pmatrix} | x\right] = \begin{bmatrix} 0^2 & 0 & \cdots & 0 \\ 0^2 & 0^2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 0^2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} hz_1^2 & & & \\ & hz_2^2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & hz_n^2 \end{bmatrix} =$$

$$= h \begin{bmatrix} z_1^2 & & & \\ & z_2^2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & z_n^2 \end{bmatrix} = \sum = h \cdot \text{diag}\{z_1^2, \dots, z_n^2\}$$

Calcoliamo lo stimatore GLS:

$$\begin{aligned} X &\rightarrow \begin{bmatrix} -x_1^- \\ -x_2^- \\ \vdots \\ -x_n^- \end{bmatrix} & X' &\rightarrow \begin{bmatrix} x_1 & \dots & x_n \end{bmatrix} \\ \cancel{X'X} && X'X & \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \hat{\beta}_{GLS} &= (X'\Sigma^{-1}X)^{-1} X'\Sigma^{-1}y \\ &= \left[h(x_1 x_2 \dots x_n) \begin{pmatrix} z_1^2 & z_2^2 & \cdots & z_n^2 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} x_1' \\ x_2' \\ \vdots \\ x_n' \end{pmatrix} \right]^{-1} \left[h(x_1 x_2 \dots x_n) \begin{pmatrix} z_1^2 & z_2^2 & \cdots & z_n^2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix} \right] \\ &= \left(\sum_{i=1}^n \frac{1}{z_i^2} x_i x_i' \right)^{-1} \left(\sum_{i=1}^n \frac{1}{z_i^2} x_i y_i \right) \quad \begin{aligned} &(\sum \frac{x_i x_i'}{z_i^2})^{-1} (\sum \frac{x_i y_i}{z_i^2}) \\ & \end{aligned} \end{aligned}$$

In questo caso, $\hat{\beta}_{GLS}$ è calcolabile (FEASIBLE) e corrisponde allo stimatore dei minimi quadrati ponderati.

Il peso di ogni unità statistica è $\frac{1}{z_i^2}$ (inverse delle var. d. ε .)

Nota/esercizio: in questo caso, la matrice di trasformazione T è

$$T := \begin{bmatrix} 1/z_1 & & \\ & 1/z_2 & \dots \\ & & \ddots & 1/z_n \end{bmatrix}$$

e il modello trasformato è $(Ty) = (Tx)\beta + (\tau\varepsilon)$
dove

$$Ty = \begin{bmatrix} y_1/z_1 \\ y_2/z_2 \\ \vdots \\ y_n/z_n \end{bmatrix} \quad Tx = \begin{bmatrix} x'_1/z_1 \\ x'_2/z_2 \\ \vdots \\ x'_n/z_n \end{bmatrix}$$

$$y_i = \beta' x_i + \underbrace{\varepsilon_i}_{(0, h \cdot z_i^2)}$$

$$\frac{y_i}{z_i} = \beta' \frac{x_i}{z_i} + \underbrace{\frac{\varepsilon_i}{z_i}}_{(0, h)}$$

che corrispondono alle regressioni

$$\left(\frac{y_i}{z_i}\right) = \left(\frac{x_i}{z_i}\right)' \beta + \tilde{\varepsilon}_i \quad , \quad i=1, 2, \dots, n$$

Inoltre:

$$\hat{\beta} = \left[\sum_{i=1}^n \left(\frac{x_i}{z_i} \frac{x_i'}{z_i} \right) \right]^{-1} \sum_{i=1}^n \left(\frac{x_i}{z_i} \right) \left(\frac{y_i}{z_i} \right) = \left(\sum_{i=1}^n \frac{x_i x_i'}{z_i^2} \right)^{-1} \sum_{i=1}^n \left(\frac{x_i}{z_i} \right)$$

③ Dati aggregati

x_{ij} = reddito del j -esimo
individuo delle regione i

$j=1, 2, \dots, n_i$, n_i = numero di individui nelle
regione i -esima

$i=1, \dots, N$ = num. regioni.

y_{ij} = consumo j -esimo individuo delle regione i

Supponiamo che valga la relazione a livello individuale:

$$y_{ij} = \beta x_{ij} + \varepsilon_{ij}, \quad E[\varepsilon_{ij}|x] = 0$$

$$E[\varepsilon_{ij}^2|x] = \sigma^2$$

$$E[\varepsilon_{ij} \varepsilon_{ik}|x] = 0, \quad ij \neq ik$$

Il campione osservato è invece costituito da dati aggregati (medie)

$$y_i = \frac{1}{n_i} \sum_{j=1}^{n_i} y_{ij} \quad (\text{consumo medio regione } i)$$

$$x_i = \frac{1}{n_i} \sum_{j=1}^{n_i} x_{ij} \quad (\text{reddito medio regione } i)$$

e costruiamo il modello

$$y_i = \beta x_i + \varepsilon_i \quad , \quad i=1, 2, \dots, N$$

Audi ora le proprietà di ε_i ?

Ovviamente $\varepsilon_i = \frac{1}{n_i} \sum_{j=1}^{n_i} \varepsilon_{ij}$, quindi

$$E[\varepsilon_i | x] = E\left[\frac{1}{n_i} \sum_{j=1}^{n_i} \varepsilon_{ij} | x\right] = \frac{1}{n_i} \sum_{j=1}^{n_i} E[\varepsilon_{ij} | x] = 0$$

$$V[\varepsilon_i | x] = V\left[\frac{1}{n_i} \sum_{j=1}^{n_i} \varepsilon_{ij} | x\right] = \frac{1}{n_i^2} \sum_{j=1}^{n_i} V[\varepsilon_{ij} | x] = \underbrace{\frac{\sigma^2}{n_i}}_{\sigma^2}$$

Quindi, siamo nell'ambito di un modello lineare con errori eteroschedastici.

$$E[y_i | x] = \beta x_i$$

$$V[y_i | x] = \sigma_i^2 = \frac{\sigma^2}{n_i}$$

Se conosciamo le variazioni η_i , $i=1, \dots, N$
posso usare GLS:

$$y_i = \beta x_i + \varepsilon_i \quad (\text{modelli di partenze})$$

$$E(\varepsilon_i | X) = 0, V(\varepsilon_i | X) = \sigma_i^2 = \frac{\sigma^2}{n_i}$$

Passo al modello trasformato dividendo per $\sigma_i = \frac{\sigma}{\sqrt{n_i}}$:

$$\frac{y_i}{\sigma_i} = \beta \frac{x_i}{\sigma_i} + \varepsilon_i / \sigma_i$$

$$\frac{y_i}{\sqrt{\sigma^2/n_i}} = \beta \frac{x_i}{\sqrt{\sigma^2/n_i}} + \tilde{\varepsilon}_i \quad (\text{modelli trasformati})$$

$$\tilde{y}_i = \beta \tilde{x}_i + \tilde{\varepsilon}_i$$

dove

$$\tilde{y}_i = y_i / \sqrt{\sigma^2/n_i} \quad e \quad \tilde{x}_i = x_i / \sqrt{\sigma^2/n_i}, \quad i=1, 2, \dots, N$$

Molte, $\tilde{\varepsilon}_i$ soddisfano le condizioni del Modello lin. ordinario.

Lo stimatore GLS corrisponde allo stimatore OLS
sul modello trasformato:

$$\begin{aligned}\hat{\beta}_{GLS} &= \left(\sum_{i=1}^N \tilde{x}_i \tilde{x}_i' \right)^{-1} \sum_{i=1}^N \tilde{x}_i \tilde{y}_i \\ &= \left(\sum_{i=1}^N \frac{x_i^2}{\sigma^2/m_i} \right)^{-1} \left(\sum_{i=1}^N \frac{x_i y_i}{\frac{\sigma}{\sqrt{m_i}} \left(\frac{\sigma}{\sqrt{m_i}} \right)} \right) = \left(\sum_{i=1}^N m_i x_i^2 \right)^{-1} \sum_{i=1}^N m_i x_i y_i\end{aligned}$$

che è diverso da $\hat{\beta}_{OLS} = \left(\sum_{i=1}^n x_i^2 \right)^{-1} \left(\sum_{i=1}^n x_i y_i \right)$.

④ Break strutturale nelle variazioni

Le varianze di ϵ_i cambiano in corrispondenza delle parti diverse di osservazione:

$$E[\epsilon_i^2 | X] = \begin{cases} \sigma_A^2 & \text{se } i=1, 2, \dots, n^* \\ \sigma_B^2 & \text{se } i=n^*+1, \dots, n \end{cases}$$

Esempio: great moderation

Se gli errori sono "in correlati" ($E[\varepsilon_i \varepsilon_j | X] = 0$, $i \neq j$)
 allora:

$$V[\varepsilon|X] = E[\varepsilon \varepsilon' | X] = \begin{bmatrix} \sigma_A^2 & & & \\ & \ddots & & \\ & & \sigma_A^2 & \\ & & & \sigma_B^2 \\ & & & & \ddots \\ & & & & & \sigma_B^2 \end{bmatrix} \quad \left. \begin{array}{l} \{ n^* \\ \} \\ \{ n - n^* \} \end{array} \right.$$

Lo stimaire GLS è:

$$\hat{\beta}_{GLS} = (X' \Sigma^{-1} X)^{-1} X' \Sigma^{-1} y$$

$$= \left(\sum_{i=1}^{n^*} \frac{1}{\sigma_i^2} x_i x_i' \right)^{-1} \left(\sum_{i=1}^{n^*} \frac{1}{\sigma_i^2} x_i y_i \right), \quad \sigma_i^2 = \begin{cases} \sigma_A^2 & i=1 \dots n^* \\ \sigma_B^2 & i=n^*+1 \dots n \end{cases}$$

$$= \left(\sum_{i=1}^{n^*} \frac{1}{\sigma_A^2} x_i x_i' + \sum_{i=n^*+1}^n \frac{1}{\sigma_B^2} x_i x_i' \right)^{-1} \left(\sum_{i=1}^{n^*} \frac{1}{\sigma_A^2} x_i y_i + \sum_{i=n^*+1}^n \frac{1}{\sigma_B^2} x_i y_i \right)$$

$$= \left(\frac{1}{\sigma_A^2} \sum_{i=1}^{n^*} x_i x_i' + \frac{1}{\sigma_B^2} \sum_{i=n^*+1}^n x_i x_i' \right)^{-1} \left(\frac{1}{\sigma_A^2} \sum_{i=1}^{n^*} x_i y_i + \frac{1}{\sigma_B^2} \sum_{i=n^*+1}^n x_i y_i \right)$$

Lo stimaore non è (ancora) collegabile: dipende da $\hat{\sigma}_A^2$ e $\hat{\sigma}_B^2$

Possiamo stimare $\hat{\sigma}_A^2$ e $\hat{\sigma}_B^2$ usando i criteri OLS:

$$\hat{\varepsilon}_i = y_i - \hat{x}_i' \hat{\beta}_{OLS} \quad , \quad i=1, 2, \dots, n$$

Come

$$\hat{\sigma}_A^2 = \frac{1}{n^*} \sum_{i=1}^{n^*} \hat{\varepsilon}_i^2 \quad \text{oppure} \quad \frac{1}{n^*-k} \sum_{i=1}^{n^*} \hat{\varepsilon}_i^2$$

$$\hat{\sigma}_B^2 = \frac{1}{n-n^*} \sum_{i=n^*+1}^n \hat{\varepsilon}_i^2 \quad \frac{1}{n-n^*-k} \sum_{i=n^*+1}^{n^*} \hat{\varepsilon}_i^2$$

Lo stimaore GLS "feasible" (FGLS) diventa:

$$\hat{\beta}_{FGLS} = \left(\frac{1}{\hat{\sigma}_A^2} \sum x_i x_i' + \frac{1}{\hat{\sigma}_B^2} \sum x_i x_i' \right)^{-1} \left(\frac{1}{\hat{\sigma}_A^2} \sum x_i y_i + \frac{1}{\hat{\sigma}_B^2} \sum x_i y_i \right)$$